



# 计算方法

刘景铨

计算机软件新技术国家重点实验室  
南京大学



# 回顾

上节课:

- 随机游走的碰撞时间(Hitting time)和返程时间(commute time)
- 线性规划 LP, 顶点的不同定义

这节课:

- 对偶性
- 零和游戏



# LP的顶点

考虑 $\max\langle c, x \rangle$ , 约束在 $P := \{Ax \leq b\}$ 这个polytope内

顶点可以有3种定义:

1. **边角(corner)**: 如果不存在 $y \neq 0$  使得 $x + y \in P$  and  $x - y \in P$ , 则称点 $x$ 是一个边角
2. **极值点**: 如果 $\exists c$  使得 $x$ 是该目标方向 $c$ 的唯一最优解, 则称点 $x$ 是一个极值点.
3. **基本解**: 如果 $\langle A_i, x \rangle = b_i$ , 我们称第 $i$ 个约束是紧致 (tight)的, 其中 $A_i$  是第 $i$ 行.

对于给定的 $x \in P$ , 记 $A^=$  为 $A$  中关于 $x$  紧致的约束组成的子矩阵.

如果 $A^=$  是满秩的, i.e.  $\text{rank}(A^=) = n$ , 那么我们称 $x$ 是一个基本解.

事实上, 这3种定义是等价的。

LP的稳定性: 对 $c$ 的扰动, 对 $A$ 的扰动

顶点的个数: 一般情况下面可能是指数级别的,  $\binom{m}{n}$



# LP的顶点

考虑 $\max\langle c, x \rangle$ , 约束在 $P := \{Ax \leq b\}$ 这个polytope内

1. **边角(corner)**: 如果不存在 $y \neq 0$  使得  $x + y \in P$  and  $x - y \in P$ , 则称点 $x$ 是一个边角

3. **基本解**: 紧致的约束组成的子矩阵 $A^-$  是满秩的, i.e.  $\text{rank}(A^-) = n$

1)  $\Rightarrow$  3): 或者说是 $\neg 3) \Rightarrow \neg 1)$

假设存在  $\text{rank}(A^-) < n$ , i.e.,  $\exists y \neq 0, A^-y = 0$

考虑 $x + \epsilon y, x - \epsilon y$ , 注意到

$$A^-(x + \epsilon y) = A^-x$$

$$A^-(x - \epsilon y) = A^-x$$

取 $\epsilon$ 足够小, 使得其它的不等式约束不被违反

则有 $x + \epsilon y \in P, x - \epsilon y \in P$



# LP的顶点

考虑 $\max\langle c, x \rangle$ , 约束在 $P := \{Ax \leq b\}$ 这个polytope内

1. **边角(corner)**: 如果不存在 $y \neq 0$  使得  $x + y \in P$  and  $x - y \in P$ , 则称点 $x$ 是一个边角

3. **基本解**: 紧致的约束组成的子矩阵 $A^=$  是满秩的, i.e.  $\text{rank}(A^=) = n$

3)  $\Rightarrow$  1): 或者说是 $\neg 1) \Rightarrow \neg 3)$

假设有 $y \neq 0$ 使得 $x + y \in P, x - y \in P$

$$A^=(x + y) \leq b^=$$

$$A^=(x - y) \leq b^=$$

其中  $A^=x = b^=$

因此有  $A^=y \leq 0, A^=y \geq 0$ 进而  $A^=y = 0$



# LP的顶点

考虑 $\max\langle c, x \rangle$ , 约束在 $P := \{Ax \leq b\}$ 这个polytope内

顶点可以有3种等价的定义:

1. **边角(corner):** 如果不存在 $y \neq 0$  使得  $x + y \in P$  and  $x - y \in P$ , 则称点 $x$ 是一个边角
2. **极值点:** 如果  $\exists c$  使得 $x$ 是该目标方向 $c$ 的唯一最优解, 则称点 $x$ 是一个极值点.
3. **基本解:** 如果  $\langle A_i, x \rangle = b_i$ , 我们称第 $i$ 个约束是**紧致 (tight)**的, 其中  $A_i$  是第 $i$ 行.

对于给定的 $x \in P$ , 记  $A^\circ$  为  $A$  中关于  $x$  紧致的约束组成的子矩阵.

如果 $A^\circ$  是满秩的, i.e.  $\text{rank}(A^\circ) = n$ , 那么我们称 $x$ 是一个基本解.

Simplex算法: 从一个顶点开始; 找下一个顶点, 如果目标函数更优, 则选择移到该顶点; 重复;

邻居的选择: 最多 $(m-n)n$

如果所有邻居都更差, 则当前必定是最优的解: 对于凸优化问题, 局部最优即是全局最优

最坏情况下面, Simplex算法可能需要指数时间. 但是实践中表现往往不错, smoothed analysis

多项式算法: Ellipsoid algorithm, interior point methods



## Perfect bipartite matching

定理：考虑二分图完美匹配的线性规划：

$\max \sum_{e \in E} c_e x_e$  subject to

$$\sum_{e \in \delta(v)} x_e = 1 \quad \forall v \in V$$

$$0 \leq x_e \leq 1 \quad \forall e \in E$$

该LP的最优解一定是整数解

注意：这个LP在一般图上面并不一定是整数解的



# Ellipsoid algorithm, separation oracle (选讲)

## 最小生成树的一种LP写法

- $\max \sum_{e \in E} c_e x_e$
- $\sum_{e \in E(S)} x_e \leq |S| - 1, \quad \forall S \subset V$
- $\sum_{e \in E(V)} x_e = |V| - 1$
- $0 \leq x_e \leq 1$

虽然是指数大小的LP，但是Ellipsoid algorithm只需要有 separation oracle，也能多项式时间解出来





## Duality: 给目标函数证明上界

$$\max 5x_1 + 4x_2$$

$$2x_1 + x_2 \leq 100$$

$$x_1 \leq 30$$

$$x_2 \leq 60$$

$$x_1, x_2 \geq 0.$$

- 如何证明目标函数的一个下界?



## Duality: 给目标函数证明上界

$$\max 5x_1 + 4x_2$$

$$2x_1 + x_2 \leq 100 \quad (1)$$

$$x_1 \leq 30 \quad (2)$$

$$x_2 \leq 60 \quad (3)$$

$$x_1, x_2 \geq 0.$$

如何证明目标函数的一个上界?

- 考虑  $0 \times (1) + 5 \times (2) + 4 \times (3)$
- 考虑  $3 \times (1) + 0 \times (2) + 1 \times (3)$
- 考虑  $\frac{5}{2} \times (1) + 0 \times (2) + \frac{3}{2} \times (3)$
- ...
- 更一般地, 考虑  $y_1 \times (1) + y_2 \times (2) + y_3 \times (3)$



## Duality: 给目标函数证明上界

$$\min 100y_1 + 30y_2 + 60y_3$$

$$2y_1 + y_2 \geq 5$$

$$y_1 + y_3 \geq 4$$

$$y_1, y_2, y_3 \geq 0.$$

$$5x_1 + 4x_2 \leq (2y_1 + y_2)x_1 + (y_1 + y_3)x_2 \leq 100y_1 + 30y_2 + 60y_3$$

- 拉格朗日乘数法
- 弱对偶性 (weak duality)



# Primal-Dual

原始(Primal)问题:

$$\begin{aligned} & \max_x (\dots \quad c^T \quad \dots) \begin{pmatrix} \vdots \\ x \\ \vdots \end{pmatrix} \\ \text{subject to} & \begin{pmatrix} \dots & \vdots & \dots \\ \dots & A & \dots \\ \dots & \vdots & \dots \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \vdots \\ x \\ \vdots \end{pmatrix} \leq \begin{pmatrix} \vdots \\ b \\ \vdots \end{pmatrix} \\ & \begin{pmatrix} \vdots \\ x \\ \vdots \end{pmatrix} \geq 0 \end{aligned}$$

对偶(Dual)问题:

$$\begin{aligned} & \min_y (\dots \quad b^T \quad \dots) \begin{pmatrix} \vdots \\ y \\ \vdots \end{pmatrix} \\ \text{subject to} & \begin{pmatrix} \dots & \vdots & \dots \\ \dots & A^T & \dots \\ \dots & \vdots & \dots \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \vdots \\ y \\ \vdots \end{pmatrix} \geq \begin{pmatrix} \vdots \\ c \\ \vdots \end{pmatrix} \\ & \begin{pmatrix} \vdots \\ y \\ \vdots \end{pmatrix} \geq 0 \end{aligned}$$



# Weak duality

$$\max \langle c, x \rangle$$

$$Ax \leq b$$

$$x \geq 0.$$

(Primal LP)

$$\max \langle c, x \rangle$$

$$\langle a_1, x \rangle \leq b_1$$

...

$$\langle a_m, x \rangle \leq b_m$$

$$x \geq 0.$$

$$\min \langle b, y \rangle$$

$$\sum_{i=1}^m y_i a_i \geq c$$

$$y \geq 0.$$

$$\min \langle b, y \rangle$$

$$A^T y \geq c$$

$$y \geq 0.$$

(Dual LP)

**弱对偶性 (weak duality) 定理:** 对于任意原始的最大化LP中的可行解 $x$ , 与对偶的最小化LP中的可行解 $y$ , 都有

$$\langle c, x \rangle \leq \langle b, y \rangle$$

即, 原始最大值 $\leq$ 对偶最小值.

证明:

$$\langle c, x \rangle = c^T x \leq (y^T A)x = y^T (Ax) \leq y^T b = \langle b, y \rangle.$$



# Complementary Slackness Conditions

如何证明 $x$ 是最优解?

- 弱对偶定理告诉我们, 一个证明方法是: 找到对偶LP中的 $y$ 使得 $\langle c, x \rangle = \langle b, y \rangle$

这样的 $y$ 是否总是存在?

- 强对偶性定理 (strong duality)

什么时候可以取到等号?

- $c^T x \leq (y^T A)x$ 要取到等号: 如果 $x_j > 0$ , 则 $\langle a^j, y \rangle = c_j$ , 其中 $a^j$ 是 $A$ 的第 $j$ 列.
- $y^T (Ax) \leq y^T b$ 要取到等号: 如果 $y_i > 0$ , 则 $\langle a_i, x \rangle = b_i$ , 其中 $a_i$ 是 $A$ 的第 $i$ 行

匈牙利算法



# Min-max定理例子：组合优化

二分图中的最大匹配和最小顶点覆盖 (König's theorem)

$$\max \sum_{e \in E} x_e$$

$$x(\delta(v)) \leq 1 \quad \forall v \in V$$

$$x_e \geq 0 \quad \forall e \in E$$

$$\min \sum_{v \in V} y_v$$

$$y_u + y_v \geq 1 \quad \forall e = (u, v) \in E$$

$$y_v \geq 0 \quad \forall v \in V$$

整数解分别对应最大匹配和最小顶点覆盖

练习：在二分图中，可以证明它们的最优解是整数解(integral)

拓展：试推导组合中的Hall's theorem

因此强对偶定理告诉我们，二分图中的最大匹配的大小=最小顶点覆盖的大小



# Min-max定理例子：最大流最小割

$$\max f_{ts}$$

$$f(\delta^{in}(v)) - f(\delta^{out}(v)) \leq 0 \quad \forall v \in V$$

$$f_e \leq 1 \quad \forall e \in E$$

$$f_e \geq 0 \quad \forall e \in E$$

$$\min \sum_{e \in E} d_e$$

$$d_{uv} + y_u - y_v \geq 0 \quad \forall uv \in E$$

$$y_s - y_t \geq 1$$

$$y_v \geq 0 \quad \forall v \in V$$

- 原始问题：最大流
- 对偶问题：最小割
- 可证明最优解是整数解





# 零和游戏

一个矩阵A

- “行玩家”选一行r
- “列玩家”选一列c

行玩家得到的回报是 $A_{r,c}$ ，列玩家得到 $-A_{r,c}$

|   |    |    |    |
|---|----|----|----|
|   | P  | S  | R  |
| P | 0  | -1 | 1  |
| S | 1  | 0  | -1 |
| R | -1 | 1  | 0  |

行玩家的目标是最大化  $A_{r,c}$ ，而列玩家目标是最小化 $A_{r,c}$

**纳什均衡：**即使一个玩家知道对方的策略之后，他/她也不能找到比当前策略严格更优的策略。

单纯的策略(pure strategy): 选一行/列

混合的策略(mixed strategy): 单纯策略的一个概率分布



# Von-Neumann Minimax Theorem

给定  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$

假设行玩家策略的概率分布是  $x \in \Delta^m$

列玩家策略的概率分布是  $y \in \Delta^n$

那么它们玩下来的期望回报是  $x^T A y$

**Von-Neumann Minimax Theorem.**

$$\max_{x \in \Delta^m} \min_{y \in \Delta^n} x^T A y = \min_{y \in \Delta^n} \max_{x \in \Delta^m} x^T A y$$

不管谁先宣布自己的策略，都会达到均衡解



# Von-Neumann Minimax Theorem

## Von-Neumann Minimax Theorem.

$$\max_{x \in \Delta^m} \min_{y \in \Delta^n} x^T A y = \min_{y \in \Delta^n} \max_{x \in \Delta^m} x^T A y$$

证明:

左边: 行玩家先选定  $x$

列玩家在给定  $x^T A$  后, 如何选择最优的  $y$ ?

$x^T A$  为一行向量, 注意到  $y$  为概率分布

令  $(x^T A)^{(j)}$  为  $x^T A$  的第  $j$  列, 则有

$$\min_j (x^T A)^{(j)} \leq x^T A y \leq \max_j (x^T A)^{(j)}$$

且等号可以取到。因此  $\min_{y \in \Delta^n} x^T A y = \min_j (x^T A)^{(j)}$

左边即可化简为  $\max_{x \in \Delta^m} \min_j (x^T A)^{(j)}$



# Von-Neumann Minimax Theorem

## Von-Neumann Minimax Theorem.

$$\max_{x \in \Delta^m} \min_{y \in \Delta^n} x^T A y = \min_{y \in \Delta^n} \max_{x \in \Delta^m} x^T A y$$

证明(cont'd):

左边可化简为  $\max_{x \in \Delta^m} \min_j (x^T A)^{(j)}$ , 这可以通过LP表示

$$\max t$$

$$(x^T A)^{(j)} = \sum_{i=1}^m x_i a_{ij} \geq t \quad \forall j = 1, \dots, n$$

引入辅助变量  $t = \min_j (x^T A)^{(j)}$

$$x \in \Delta^m$$

$$\sum_{i=1}^m x_i = 1$$

$$x_i \geq 0 \quad \forall i = 1, \dots, m$$



# Von-Neumann Minimax Theorem

## Von-Neumann Minimax Theorem.

$$\max_{x \in \Delta^m} \min_{y \in \Delta^n} x^T A y = \min_{y \in \Delta^n} \max_{x \in \Delta^m} x^T A y$$

证明(cont'd):

类似地，右边可化简为  $\min_{y \in \Delta^n} \max_i (A y)_i$ ，进而通过LP表示

$$\min \quad r$$

引入辅助变量  $r = \max_i (A y)_i$

$$(A y)_i = \sum_{j=1}^n a_{ij} y_j \leq r \quad \forall i = 1, \dots, m$$

$$\sum_{i=1}^n y_i = 1$$

$$y_i \geq 0 \quad \forall i = 1, \dots, n$$

$y \in \Delta^n$



# Yao's Minimax Principle



一个随机算法的最坏运行时间，是它在所有输入实例中期望运行时间的最大值

试考虑这样的一个零和游戏：

“算法”玩家需要从不同的算法中选择，目标是 minimized 运行时间

“攻击”玩家需要从不同的输入实例中选择，目标是最大化运行时间

“算法”的混合策略：随机算法

“攻击”的混合策略：输入实例的概率分布

要成功地“攻击”所有的随机算法，等价的问题是：

给出一个输入实例的概率分布，使得所有的确定性算法的期望运行时间都比较大